

GEOMETRIA - Prova scritta del 16/7/2009

(Prof. M. Spera)

Tempo a disposizione 2h
Le risposte vanno adeguatamente
giustificate.

① Nello spazio euclideo, sia assegnato un riferimento cartesiano.

$$\text{Sia } \Sigma : \begin{cases} x = u \\ y = v \\ z = u^3 - 3uv^2 \end{cases} \quad (\text{sella di sella})$$

Dimostrare che si tratta di una superficie regolare, e se ne determinino
il piano tangente,
la prima e la seconda forma fondamentale, nonché la

curvatura gaussiana, media, e le curvature principali nel

punto $P = (0, 1, 0)$ (corr. a $u=0, v=1$). Si determinino

sempre in P , l'operatore di forma e le direzioni asintotiche e le direzioni principali
(nel piano dei parametri e nello spazio) e si abbozzi il grafico
dell'indicatrice di Dupin (di che tipo di curva si tratta?)

② Sia data $\mathcal{C} : \begin{cases} x = t \\ y = t \\ z = -2t^3 \end{cases}$ Mostra che $\mathcal{C} \in \Sigma$

Dimostrare che \mathcal{C} è una curva regolare e calcolare la

curvatura e la torsione (mostrare in due modi che \mathcal{C} è piramide e

determinare il piano cui appartiene).

Dire se \mathcal{C} è una geodetica di Σ

③ Dimostrare che la bottiglia di Klein K
(ottenuta come un opportuno spazio di identificazione)

è connessa e compatta

①

$$\begin{cases} x = u \\ y = v \\ z = u^3 - 3uv^2 \end{cases}$$

Sella di Saimmia

$$\underline{r} = (u, v, u^3 - 3uv^2)$$

($\underline{r} = \underline{r}(u, v) \in \mathbb{R}^3$
immagine)

$$\underline{r}_u = (1, 0, 3u^2 - 3v^2)$$

$$\underline{r}_u \times \underline{r}_v \neq \underline{0}$$

in ogni pto, v. anche
altre

$$\underline{r}_v = (0, 1, -6uv)$$

$$\underline{r}_{uu} = (0, 0, 6u)$$

$$\underline{r}_{vv} = (0, 0, -6v)$$

$$\underline{r}_{uv} = (0, 0, -6v) \quad (= \underline{r}_{vu})$$

$$\underline{r}_u \times \underline{r}_v = \begin{vmatrix} \underline{i} & \underline{j} & \underline{k} \\ 1 & 0 & 3u^2 - 3v^2 \\ 0 & 1 & -6uv \end{vmatrix} =$$

$$= -\underline{i} (3u^2 - 3v^2) - \underline{j} [-6uv] + \underline{k}$$

$$= 3(v^2 - u^2) \underline{i} + 6uv \underline{j} + \underline{k}$$

$$\|\underline{r}_u \times \underline{r}_v\| = \sqrt{9(v^2 - u^2)^2 + 36u^2v^2 + 1}$$

$$= \sqrt{9(u^4 + v^4 - 2u^2v^2) + 36u^2v^2 + 1}$$

$$= \sqrt{9u^4 + 18u^2v^2 + 9v^4 + 1}$$

$$\underline{N} = \frac{\underline{r}_u \times \underline{r}_v}{\|\underline{r}_u \times \underline{r}_v\|}$$

$$= \sqrt{9(u^2+v^2)^2 + 1}$$

$$= \frac{3(v^2-u^2)}{\sqrt{9(u^2+v^2)^2+1}} \underline{i} + \frac{6uv}{\sqrt{9(u^2+v^2)^2+1}} \underline{j} + \frac{1}{\sqrt{9(u^2+v^2)^2+1}} \underline{k}$$

$$E = \langle \underline{r}_u, \underline{r}_u \rangle = 1 + 9(u^2 - v^2)^2$$

$$F = \langle \underline{r}_u, \underline{r}_v \rangle = -6uv \cdot 3(u^2 - v^2) = -18uv(u^2 - v^2)$$

$$\text{in } P: (0, 1, 0)$$

$$\underline{r}_u \times \underline{r}_v =$$

$$3\underline{i} + \underline{k}$$

$$G = 1 + 36u^2v^2$$

\Rightarrow plane through r_0 in P :

$$3 \cdot x + z = 0$$

$$e = \langle \underline{r}_{uu}, \underline{N} \rangle = \frac{6u}{\sqrt{9(u^2+v^2)^2+1}}$$

$$f = \langle \underline{r}_{uv}, \underline{N} \rangle = \frac{-6v}{\sqrt{9(u^2+v^2)^2+1}}$$

$$\pi: 3x + z = 0$$

$$g = \langle \underline{r}_{vv}, \underline{N} \rangle = \frac{-6v}{\sqrt{9(u^2+v^2)^2+1}}$$

$$\Rightarrow K = \frac{eg - f^2}{Eg - F^2} = \frac{-36u^2 - 36v^2}{[9(u^2+v^2)^2+1] \left\{ (1+9(u^2-v^2)^2)(1+36u^2v^2) - 18^2u^2v^2(u^2-v^2)^2 \right\}}$$

in $\begin{matrix} u \\ \parallel \\ (0, 1) \end{matrix}$ $\begin{matrix} v \\ \parallel \\ (0, 1, 0) \end{matrix}$ $(r_0 = (0, 1, 0))$

$$\chi \quad E_0 = 1 + 9 = 10$$

$$e_0 = 0$$

$$F_0 = 0$$

$$f_0 = \frac{-6}{\sqrt{10}}$$

$$G_0 = 1$$

$$g_0 = 0$$

$$K_0 = \frac{-36}{10 \cdot 10} = \frac{-36}{100} = -\left(\frac{3}{5}\right)^2$$

$$H_0 = \frac{1}{2} \frac{e_0 l_0 - 2f_0 f_0 + E_0 g_0}{E_0 l_0 - F_0^2} = \dots = 0 \quad (\text{immediato})$$

Si ha allora $\kappa_1 = -\frac{3}{5}$, $\kappa_2 = +\frac{3}{5}$

* L'indicatrice di Dupin sarà un'iperbole equilatera

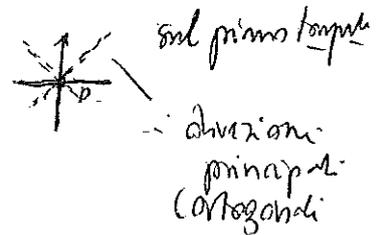
Dirizioni asintotiche!

$$e_0 l^2 + 2f_0 l m + g_0 m^2 = 0$$

nello spazio: $\underline{v}_1 = \frac{r_u}{\|r_u\|}$ e $\underline{v}_2 = \frac{r_v}{\|r_v\|}$

$$v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -3 \end{pmatrix} \cdot \frac{1}{\sqrt{10}} \quad v_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$d m = 0 \Rightarrow l=0 \text{ o } m=0$$



operatore di forma in E_0

$$\begin{pmatrix} \frac{e_0}{E_0} & \frac{f_0}{E_0} \\ \frac{f_0}{E_0} & \frac{g_0}{E_0} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & -\frac{6}{\sqrt{10} \cdot 10} \\ -\frac{6}{\sqrt{10}} & 0 \end{pmatrix}$$

dirizioni principali:

$$\begin{vmatrix} m^2 - l m & l^2 \\ 10 & 0 & 1 \\ 0 & -\frac{6}{\sqrt{10}} & 0 \end{vmatrix} = 0$$

$$+ \frac{6}{\sqrt{10}} (m^2 - 10l^2) = 0$$

$$l = 1$$

$$m = \pm \sqrt{10}$$

$$m \underline{v}_2 = \frac{r_u}{\|r_u\|} l \pm \frac{r_v}{\|r_v\|} \sqrt{10}$$



si lavora rispetto alla base r_u, r_v , che non è ortonormale in generale (e neanche ortogonale)

$$\Rightarrow \underline{w}_2 = \sqrt{10} e_1 \pm \sqrt{10} e_2$$

normalizzata:

$$\underline{w}_2 = \frac{\underline{w}_1}{\|\underline{w}_1\|} = \frac{1}{\sqrt{2}} \underbrace{(e_1)}_{v_u} \pm \frac{1}{\sqrt{2}} \underbrace{(e_2)}_{v_v}$$

normalizzati

$$e_1 = \frac{1}{\sqrt{10}} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -3 \end{pmatrix} \quad e_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

direzioni principali:

necessaria =
mente
ortogonale

Individuate da

$$\underline{w}_2 = \frac{1}{\sqrt{2}} \left[\begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{10}} \\ 0 \\ -\frac{3}{\sqrt{10}} \end{pmatrix} \pm \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right]$$

$$= \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{10}} \\ \pm 1 \\ -\frac{3}{\sqrt{10}} \end{pmatrix}$$

(più precisamente, $\langle \underline{w}_2 \rangle$

s. spazi vett.
generati da
 \underline{w}_1
 \underline{w}_2

$$\frac{1}{10} + 1 + \frac{9}{10} = 2$$

(Ulteriore controllo, $\underline{w}_1 \perp \underline{w}_2$: $\frac{1}{10} - 1 + \frac{9}{10} = 0$ ✓)

(2)

$$\mathcal{C}: \begin{cases} x=t \\ y=t \\ z=-2t^3 \end{cases}$$

* \mathcal{C} è subito visto come
- prima:

$$At + Bt + C(-2t^3) + D = 0$$

$\mathcal{C} \subset \Sigma$ (chiaro)

$$\Leftrightarrow A = -B, \quad C = D = 0$$

è contenuta in $x - y = 0$

Sella di
Sierpina

$$\underline{r} = (t, t, -2t^3)$$

$$\underline{\dot{r}} = (1, 1, -6t^2)$$

$$\underline{\ddot{r}} = (0, 0, -12t)$$

$$\underline{\ddot{\ddot{r}}} = (0, 0, -12)$$

$$\begin{aligned} \|\underline{\dot{r}}\| &= \sqrt{2 + 36t^4} \\ &= \sqrt{2} \sqrt{1 + 18t^4} \end{aligned}$$

$$\underline{\dot{r}} \times \underline{\ddot{r}} = \begin{vmatrix} \underline{i} & \underline{j} & \underline{k} \\ 1 & 1 & -6t^2 \\ 0 & 0 & -12t \end{vmatrix} = \underline{i}(-12t) - \underline{j}(-12t) + 0 \cdot \underline{k}$$

$$= -12t \underline{i} + 12t \underline{j}$$

$$R = \frac{\|\underline{\dot{r}} \times \underline{\ddot{r}}\|}{\|\underline{\dot{r}}\|^3} = \frac{\sqrt{12^2 \cdot 2t^2}}{2^{3/2} (1+18t^4)^{3/2}} = \frac{\sqrt{2} \cdot 12|t|}{2^{3/2} (1+18t^4)^{3/2}}$$

$$= \frac{12|t|}{2(1+18t^4)^{3/2}} = \frac{6|t|}{(1+18t^4)^{3/2}}$$

$$\tau = - \frac{\langle \underline{\dot{r}} \times \underline{\ddot{r}}, \underline{\ddot{\ddot{r}}} \rangle}{\|\underline{\dot{r}} \times \underline{\ddot{r}}\|^2} = \underset{\text{immediato!}}{\downarrow} = 0 \Rightarrow \mathcal{C} \text{ è } \tau \text{ prima, } (*)$$

come già trovato.

Vediamo se \mathcal{C} è una geodetica

calcoliamo $\langle \underline{N}, \underline{b} \rangle$

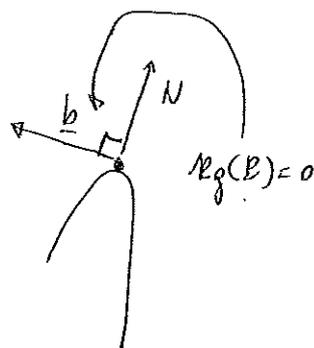
$$\dot{\underline{r}} = \left(\frac{1}{\sqrt{2}}, -\frac{1}{\sqrt{2}}, 0 \right)$$

⚠ (il primo osculatore di \mathcal{C} è $x-y=0 \forall t \in \mathbb{R}$)

$$\underline{N} = (3(v^2 - u^2), 6uv, 1) \cdot \frac{1}{\sqrt{9(u^2 + v^2)^2 + 1}}$$

$$\underline{N}|_{\mathcal{C}} = \left(\underbrace{3(t^2 - t^2)}_0, 6t^2, 1 \right) \frac{1}{\sqrt{36t^4 + 1}}$$

$$= \frac{6t^2}{\sqrt{36t^4 + 1}} \underline{j} + \frac{1}{\sqrt{36t^4 + 1}}$$



$$\langle \underline{N}, \underline{b} \rangle = -\frac{1}{\sqrt{2}} \frac{6t^2}{\sqrt{36t^4 + 1}} \neq 0$$

$\Rightarrow \mathcal{C}$ non è una geodetica ($R_g \neq 0, \forall t \in \mathbb{R}$)

(*) per trovare nuovamente il piano di cui giace \mathcal{C} ,

osserviamo che $\dot{\underline{r}} \times \ddot{\underline{r}} = -12t \underline{i} + 2t \underline{j}$ è \perp piano

e che $0 \in \mathcal{C} \Rightarrow$ si arriva a $x-y=0$

(3)

La bottiglia di Klein si ottiene
come $[0,1] \times S^1 / \sim$

$[0,1] \times S^1$ è compatto e connesso.

Dato che $[0,1] \times S^1 \xrightarrow{\pi} K$
 π
pr. naturale

è continua per costruzione, K è pure
compatto e connesso.

[una f. continua manda compatti in compatti
connessi in connessi]