



Varietà topologiche

Uno spazio topologico M è detto varietà topologica (di dimensione n) se (topological (n)-manifold)

1. M è di Hausdorff
2. M è a base numerabile
3. M è localmente euclideo, i.e.

Si è visto che, ad es. **NOTA**
 $3 \neq 1 \quad \equiv \quad \text{---}$

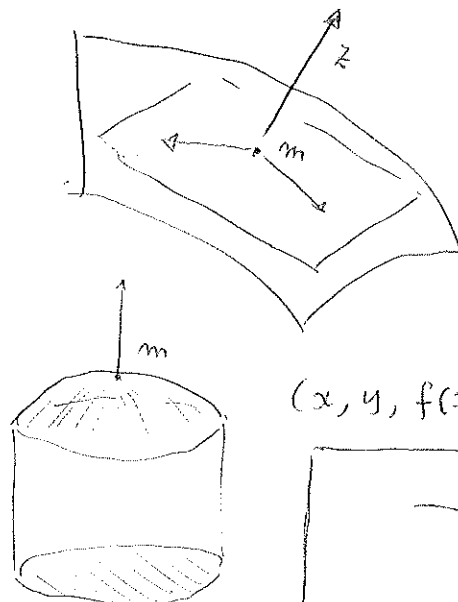
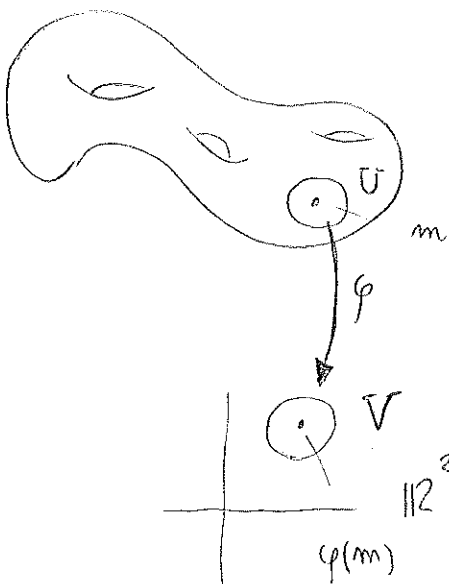
Storicamente, la spinta principale è venuta dal Theorema Equivarium di Gauss \rightarrow Dissertatione di Riemann (1854)

$\forall m \in M, \exists U \ni m, V$ aperto $\subset \mathbb{R}^n$
intorno (aperto)

n fisso, i.e. indipendente da m

e $\varphi : U \rightarrow V$ omeomorfismo; a parole: (carta locale)

|| ogni punto di M ammette un intorno omeomorfo ad un aperto di \mathbb{R}^n ; senza perdere in generalità, si può considerare un disco (palla) n -dimensionale.



Gli esempi discussi nella lezione precedente sono tutte varietà topologiche

$$(x, y, f(x, y)) \mapsto (x, y)$$

top. sfera a più le simp. in \mathbb{R}^3

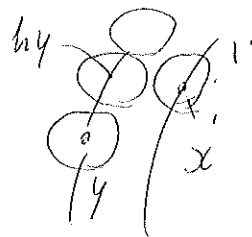
★ Azione propriamente discontinua

Γ - gruppo discreto [i.e. (numerabile), top. discreta]
 agisce su X (s. top., T_2) &

(i) $\forall x \in X, \exists U \ni x$ t.c. $\{h \in \Gamma / hU \cap U \neq \emptyset\}$ è finito

(ii) & x, y non sono sulla stessa orbita ($\forall h, h \cdot y \neq x \forall h$)
 $\exists U \ni x, V \ni y$ t.c. $U \cap hV = \emptyset$

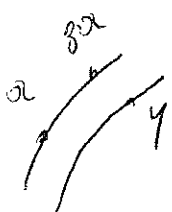
(ii) $\Rightarrow X/\Gamma$
 Hausdorff



[ν : è aperta, e Δ_n è chiusa]
 def. in modo ovvio

Osservazione $\Delta_n = \{(a, ga) / a \in X, g \in G\}$

\rightarrow chiusa $\Leftrightarrow X \setminus \Delta_n = \{(a, y) / y \neq ga \forall g\}$



$= \{(a, g \cdot y) / y \neq g'a \forall g' \in G\}$

\rightarrow aperto. \Rightarrow la condizione (ii)

$$f: X \rightarrow Z$$

INCISO

identificazione

[A: aperti di Z t.c. $f^{-1}(A)$ aperto di X]

$A \subset X$ f-saturo &

$$A = f^{-1}(B), \quad B \subset Z$$

X τ di Hausdorff,

Z lo è $\Leftrightarrow \forall x, y \in X$, con

$f(x) \neq f(y)$, esistono interni saturati disgiunti

$$U \ni x, \quad V \ni y$$

v. pag. successiva

importante

★

Proposizione

Sia $\pi: X \rightarrow X/G$ Hausdorff

Sia $A \subset X$, A aperto, con

1) $\pi: A \rightarrow X/G$ suriettiva

[A interseca tutte le orbite di G]

2) $\{g \in G / g(A) \cap A \neq \emptyset\}$ è finito

Allora X/G è Hausdorff.

Es: $X = \mathbb{R}$
 azioni interne: $\{x \mapsto x + k\}$
 $\cong T_{\mathbb{R}}$
 $A = (-1, 1)$



$\{g \in G / g(A) \cap A \neq \emptyset\}$
 $= \{T_0, T_1, T_{-1}\}$

$X/G = \mathbb{R}/\mathbb{Z} \approx S^1$
 è di Hausdorff

in generale

$$\mathbb{R}^n / \mathbb{Z}^n = \mathbb{T}^n$$

toro
 n-dimensionale

Dm. Siano g_1, \dots, g_n us. gi el. di G per i quali

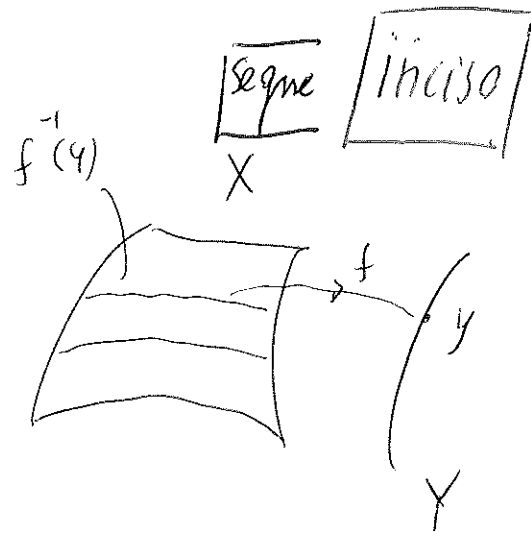
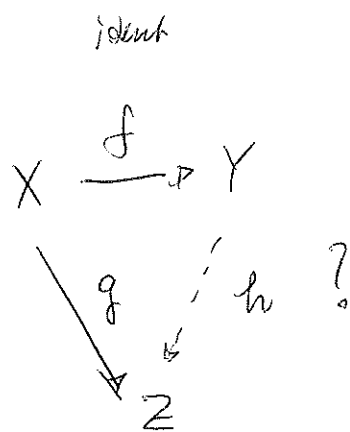
$$A \cap g_i(A) \neq \emptyset$$

Prendiamo $p, q \in X/G$, $p \neq q$

$$\text{e } x, y : \begin{matrix} \pi(x) = p & x, y \in A \\ \pi(y) = q \end{matrix}$$

N-3 sopra a pag. N-5

* Identificazioni : proprietà universale



$\exists h$ continua $g = h \circ f \iff g$ è "costante sulle fibre di f "

fibra di f : $f^{-1}(y)$, $y \in Y$

g costante sulle fibre: $g(\alpha') = g(\alpha'')$ se α' e $\alpha'' \in f^{-1}(y)$
 per qualche y :
 $f(\alpha') = f(\alpha'') (= y)$

Ma è pure sufficiente:

definiamo $h: Y \rightarrow Z$ così:

$$h(y) = g(\alpha), \text{ se } \alpha \in f^{-1}(y)$$

continuità: $U \subset Z$ aperto.

$$f^{-1} \circ h^{-1}(U) = g^{-1}(U) \text{ è aperto}$$

ma f è un'identificazione $\Rightarrow h^{-1}(U)$ è aperto,

sicché h è continua.

□

X è Hausdorff $\Rightarrow \exists \forall i=1..n$

$U_i, V_i \quad U_i \cap V_i = \emptyset$

$x \in U_i$

$g_i(x) \in V_i$

$y \in g_i^{-1}(V_i)$

Definiamo

$x \in U$

$U = A \cap \bigcap_{i=1}^n U_i$

$y \in V$

$V = A \cap \bigcap_{i=1}^n g_i^{-1}(V_i)$

↓ punto cruciale

Dimostriamo che $U \cap g(V) = \emptyset \quad \forall g \in \mathcal{G}$

Se $g(A) \cap A = \emptyset$, ok. ($U \subset A, V \subset A$)

Sia $g = g_i : \begin{matrix} U \subset U_i \\ V \in g_i^{-1}(V_i) \end{matrix}$

$U \cap g(V) \subset U_i \cap V_i = \emptyset$

Dunque $U \cap g(V) = \emptyset \quad \forall g \in \mathcal{G}$

Verifichiamo che x e y e aperti separati
disgiunti. Basta mostrare che

ciò significa T_2

$(\bigcup_{g \in \mathcal{G}} g(U)) \cap (\bigcup_{h \in \mathcal{G}} h(V))$

$= \bigcup_{g, h \in \mathcal{G}} (g(U) \cap h(V)) = \emptyset$

Se $g(U) \cap h(V) \neq \emptyset$ per qualche g e $h \in \mathcal{G}$

scrivere $U \cap \underbrace{g^{-1}h(V)}_{\tilde{g}} \neq \emptyset$ il che è assurdo.

★ $\mathbb{P}^n(\mathbb{C}) = \mathbb{C}^{n+1} \setminus \{0\} / \sim$ "rette complesse" per l'origine in \mathbb{C}^{n+1}

$\mathbb{P}^n(\mathbb{C}) \cong \mathbb{P}(\mathbb{C}^{n+1})$

$x \sim y \iff x = \rho y, \rho \neq 0$

$\left(\begin{matrix} x_0 \\ \vdots \\ x_n \end{matrix} \right)$

spazio proiettivo complesso

$(\mathbb{P}(\mathbb{C}^2) \cong S^2)$
(proiezione stereografica)

in generale sia $(\mathcal{H}, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ uno spazio di Hilbert complesso, separabile
 $\mathbb{P}(\mathcal{H}) := \mathcal{H} \setminus \{0\} / \sim$

Descrizione come spazio quoziente [spazio omogeneo, addizione simmetrica]

(spazio proiettivo associato)

$\mathbb{P}(\mathbb{C}^{n+1}) = \frac{U(n+1)}{U(n) \times U(1)}$

è lo spazio degli stati (pmi) della meccanica quantistica
 $\cong \frac{S^1 \times \text{sfera unitaria}}{n}$

dotato del prod. scalare hermitiano standard

g. isotopia di una vltta complessa

$\psi_1 \sim \psi_2, \|\psi_i\|=1$



orbita: $U(n+1) \cdot \alpha$

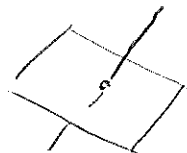
$\iff \psi_2 = e^{i\alpha} \psi_1$

$U(n+1)$ agisce transitivamente.

fase

sottogruppo che lascia fissa una vltta:

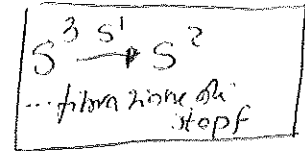
$U(n) \cong$ trasformazioni unitarie del complemento ortogonale



$U(1)$: transf. di fase.

$$\mathbb{R}(\mathbb{C}^2) \cong \mathbb{R}^1 = \mathbb{R} \cong S^2 = \frac{U(2)}{U(1) \times U(1)} \approx \frac{SU(2)}{U(1) \approx S^1} \approx \frac{S^3}{S^1}$$

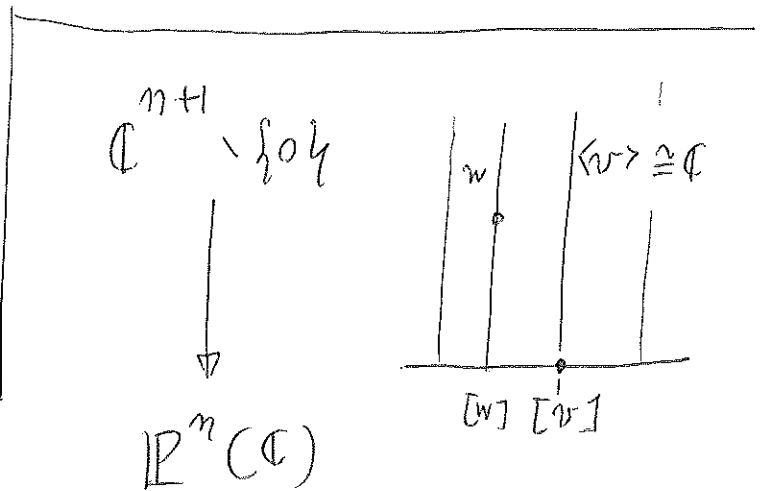
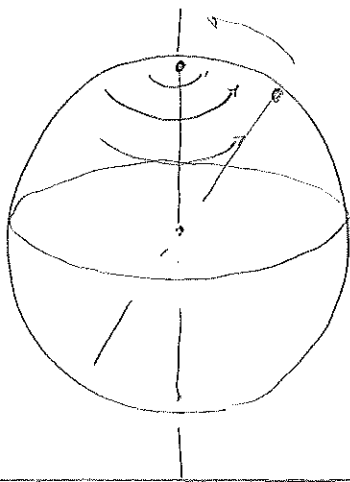
Altra discussione (più concreta)



$$S^2 = \frac{SO(3)}{SO(2)} \leftarrow \begin{array}{l} \text{gruppo ortogonale speciale} \\ (\det = +1) \end{array}$$

$$\cong \frac{U(1)}{U(1)} \leftarrow \begin{array}{l} \text{rotazioni del piano} \\ \begin{pmatrix} \cos \varphi & -\sin \varphi \\ \sin \varphi & \cos \varphi \end{pmatrix} \leftrightarrow e^{i\varphi} \end{array}$$

$SO(2)$ in \mathbb{R}^2 in \mathbb{C}



★ inciso

fibrato tangenziale su $\mathbb{R}^n(\mathbb{C})$
 (fibrato lineare, ovvero in rette complesse)
 complesso globalmente

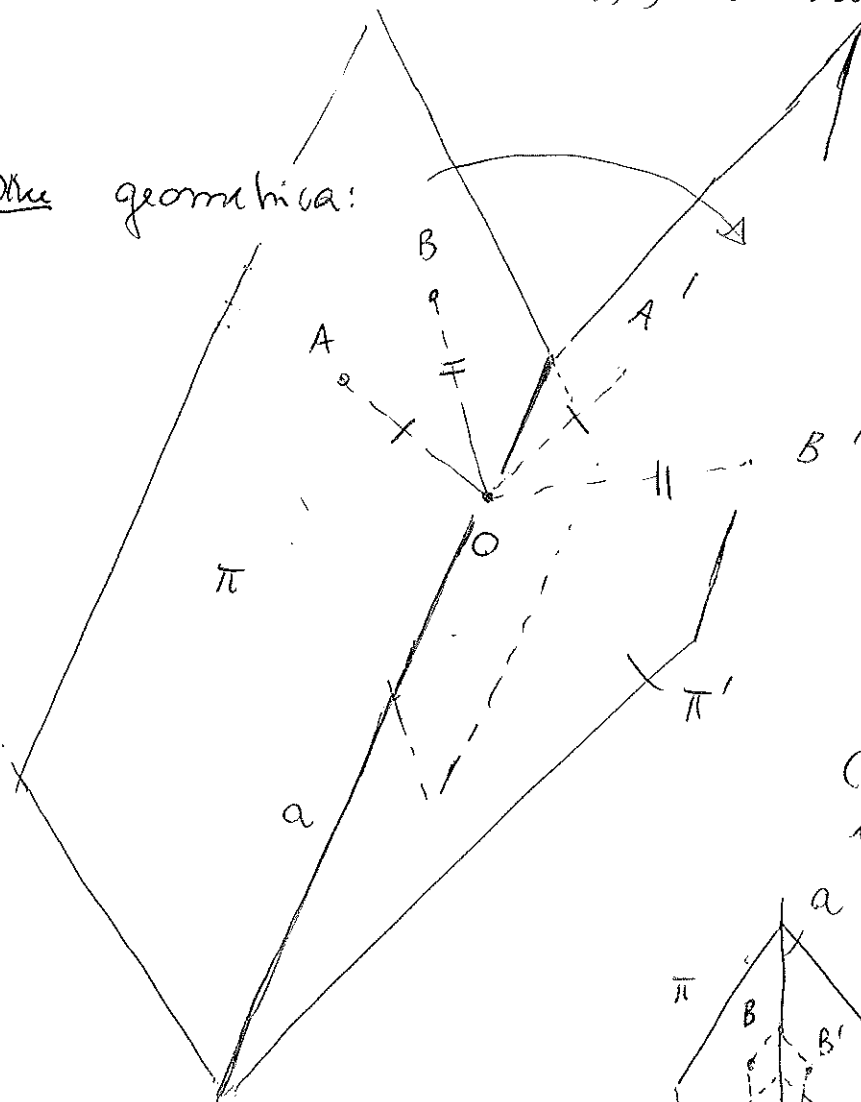
[non è un fibrato banale (ovvero, non è globalmente isomorfo a $\mathbb{R}^n \times \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{R}^n$)
 ciò ha addirittura conseguenze fisiche (fam. dei
 Atiyah - Anandam (... Bony)]

* Teorema di Eulero

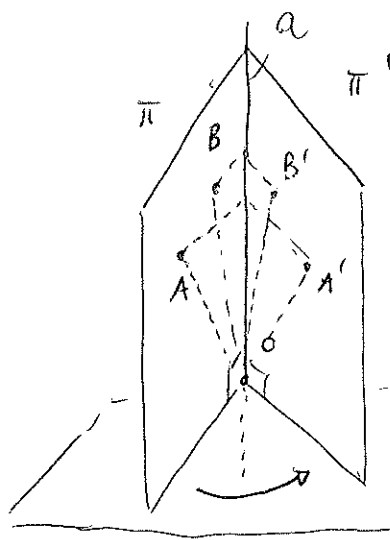
Ogni movimento rigido (isometria), che conserva l'orientamento, e lascia fisso un punto i una rotazione attorno ad un asse (ovviamente passante per il punto dato)

[Versione algebrica: una matrice ortogonale speciale 3×3 ($A \in SO(3)$) ha un autovettore $= 1$]
 v. lezioni di "elementi di geometria"

Due geometrica:



il primo
 $\pi: AOB$
 vale $\pi': A'OB'$
 l'asse $i a = \pi \cap \pi'$
 che rimane necessariamente fisso.
 Poiché le distanze sono conservate
 ($OA = OA'$ ecc.)
 si ha l'asserto

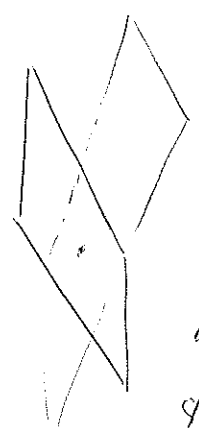


$$\tilde{\pi} = a^\perp$$

\star $GL(n, \mathbb{R})$ grassmanniana ~~$\star\star\star$~~
 $n \leq n$ (reale o complessa)

{ sottospazi n -dimensionali di \mathbb{C}^n (o \mathbb{R}^n) }
(o v. in g_m)

$$GL(n, \mathbb{R}, \mathbb{C}) \cong \frac{U(n)}{U(n-k) \times U(k)} = \frac{GL(n, \mathbb{C})}{GL(n-k, \mathbb{C}) \times GL(k, \mathbb{C})}$$

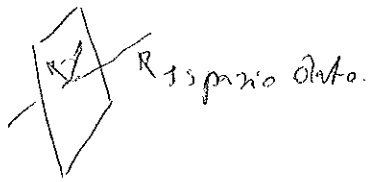


due sott. quadrici (della stessa dimensione) possono essere sempre trasformate l'una nell'altra (azione transitiva di GL)

g. isotropia (s. gruppo che lascia fisso un s. spazio):
 stabilizzatore; consiste nel prodotto diretto delle trasformazioni del complemento ortogonale ($U(n-k)$) e dei cambiamenti di base $GL(k, \mathbb{C})$ (limitati: $U(k)$; generali: $GL(k, \mathbb{C})$)

analogamente

$$GL(n, \mathbb{R}, \mathbb{R}) \cong \frac{GL(n, \mathbb{R})}{GL(n-k, \mathbb{R}) \times GL(k, \mathbb{R})}$$

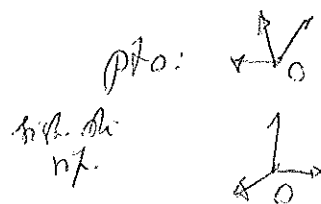


$$\cong \frac{O(n)}{O(n-k) \times O(k)}$$

sp. proiettivo:
 caso particolare:
 $GL(n, 1)$

★ Varietà di Stiefel (dei riferimenti) (frames)

$$V_{m, k} = \frac{GL(m, \mathbb{R})}{GL(m-k, \mathbb{R})}$$



riferimenti unitari $\rightarrow \frac{U(m)}{U(m-k)}$

[origine fissa...]

riferimenti ortonormali $\frac{O(m)}{O(m-k)}$

Digressione

★ data una f. quadratica reale q , $A \in \text{Sym}(m, \mathbb{R})$

$$q(x) = x^t A x$$

$$A \approx B \text{ se}$$

matrici simm.

\uparrow
 \mathbb{R}^m

\downarrow
 $GL(m, \mathbb{R})$

cambiando base: $x = MY$

$$B = M^t A M$$

\approx : congruenza

⚠ da non confondere con la similitudine

si ha $q(x) = (MY)^t A MY$

★ Teorema di Sylvester

$$= Y^t \underbrace{(M^t A M)}_B Y$$

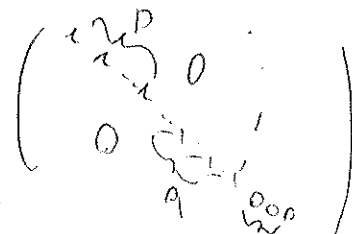
la separata di A è un invariante completo per congruenza

separata (p, q)

★ forma canonica

notas: i $p = \#\{x_i > 0\}$

[concretamente si può usare l'algoritmo di Gauss simmetrica]



$q = \#\{x_i < 0\}$

\uparrow
ambrosiani

$$r = p + q = \text{rango}$$

V. Simoni vol I

oppure [elego VIII.pdf](#)
(M.S.) in rete

Sym^+ \equiv matrici simmetriche definite positive

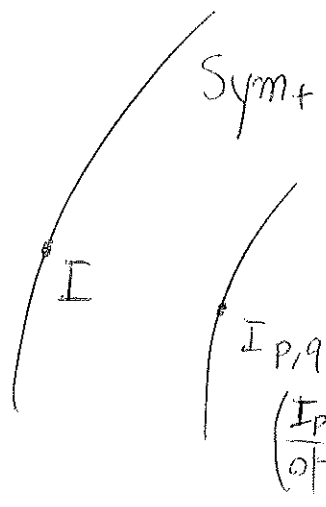
★ generalmente: $Sym^+ = GL(n, \mathbb{R}) \circ I_n$

$GL(n, \mathbb{R}) \ni A \xrightarrow{M} M^T A M \in GL(n, \mathbb{R})$

(agisce per conjugate)

$GL(n, \mathbb{R})$

Orbita di I



da Sylvester segue infatti che ogni matrice di Sym^+ è della forma $A = M^T M$

$M^T \cdot I \cdot M = M \in GL(n, \mathbb{R})$

In gen: # finito di orbite, classificate da (p, q)

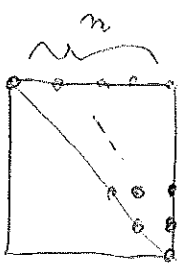
★★ Isotropia: $O(n)$ (matr. ortogonali)

infatti $\forall O \in O(n) \quad O^T O = I$

(e viceversa, è esattamente la def. di matrice ortogonale)

$Sym_m^+ = \frac{GL(n, \mathbb{R})}{O(n, \mathbb{R})}$

descrizione come spazio omogeneo $\frac{GL}{H}$



$O(n, \mathbb{R})$ è chiuso in $GL(n, \mathbb{R}) \Rightarrow$

$1+2+\dots+n = \frac{(n+1)n}{2}$

Sym_m^+ è Hausdorff [richiamo priori poiché $Sym_m^+ \cong \mathbb{R}^{\frac{n(n+1)}{2}}$]

* Relazioni d'ordine

INCISO -
RICHIAMO

\leq quasi ordine : transitiva, reflessiva

q.o. banale : $\forall x, y \quad x \leq y$

discreto : $\leq \equiv =$

\leq ordine o ordine parziale ... + antisimmetria

$Y \subseteq X$ inferiormente \downarrow chiuso
(insieme inferiore)

se dato $x \in X$ t.c. $x \leq y \quad \forall y \in Y$,
allora $x \in Y$

Def. analoga di insieme superiormente \uparrow chiuso
(insieme superiore)

Sia (X, τ) uno sp. topologico nesso

* (quasi)-ordine di specializzazione \leq

$x \leq y$ se ogni intorno di x lo è anche di y

È chiaro che \leq τ banale $\Leftrightarrow \tau \equiv$ top. banale

$$\bar{Y} = \downarrow Y = \{x: x \leq y \text{ per qualche } y \in Y\}$$

Chiusura

[i punti x tali che ogni loro intorno contiene
 punti di Y]

equivalentemente:

top: T_0 : $x \leq y$ è un ordine

Kolmogorov

$$x \leq y \wedge y \leq x \Rightarrow x = y$$

$$x \in \bar{Y} \wedge y \in \bar{X} \Rightarrow x = y$$

$$\parallel \parallel$$

$$\downarrow Y \quad \downarrow X$$

$A \subset X$ sp. top.

$$\bar{A} = \bigcap C_i$$

$C_i \supset A$

chiuso

\equiv il più piccolo chiuso
 contenente A .

$$\bar{A} = A \cup \{\text{pti acc.}\}$$

[non è una unione
 disgiunta di
 generale]

ovvero: pti distinti hanno chiusure distinte

ovvero $\parallel \exists$ un intorno di uno dei due pti non
 contenente l'altro.

top. T_2 : \leq discreta i.e. $\leq \equiv =$

$$x \leq y \Leftrightarrow x = y$$

$$\Leftrightarrow \{x, y\} \text{ è chiuso } \forall x \quad \{x, y\} = \downarrow \{x, y\}$$

$$\equiv \downarrow x$$

* Topologia di Alexandrov

Sia P un "poset" [insieme parzialmente ordinato]

Richiamo

[P insieme (non vuoto) munito di una relazione d'ordine parziale \leq (i.e. un sottoinsieme di $P \times P$) che soddisfa le proprietà seguenti

• riflessività $a \leq a \quad \forall a \in P$

• transitività $a \leq b \wedge b \leq c \quad [a, b, c \in P]$

$\Rightarrow a \leq c$

• antisimmetria $a \leq b, b \leq a \quad [a, b \in P]$

$\Rightarrow a = b$

* Esempio: le proposizioni, dove " \leq " = " \Rightarrow " (implicazione) in logica

[$a \Rightarrow a$; $\wedge a \Rightarrow b \wedge b \Rightarrow c$, allora $b \Rightarrow c$]

$\wedge a \Rightarrow b \wedge b \Rightarrow a$, allora $a \Leftrightarrow b$]

$S \subseteq P$ si dice chiuso superiormente (o superiormente chiuso : upper closed)

se, dato $y \geq x$, con $x \in S$, è

vero $y \in S$ ^{↑ omisignificato}

$$\uparrow \alpha \equiv \text{chiusura superiore di } \alpha \\ = \{ y \in \mathbb{R} / y \geq \alpha \}$$

$$\uparrow \mathcal{S} \equiv \text{chiusura superiore di } \mathcal{S} \\ = \bigcup_{\alpha \in \mathcal{S}} \uparrow \alpha = \{ y \in \mathbb{R} / \exists \alpha \in \mathcal{S}, y \geq \alpha \}$$

Aperti della topologia di Alexandrov:
insiemi sup. chiusi

verifichiamo gli assiomi:

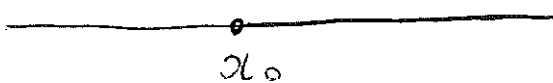
\emptyset e $X \equiv \mathbb{R}$ sono sup. chiusi

l'unione e l'intersezione (...arbitrarie)
di insiemi sup. chiusi è sup. chiusa (Chiaro)

Esempio $X \equiv \mathbb{R} = \mathbb{R}$

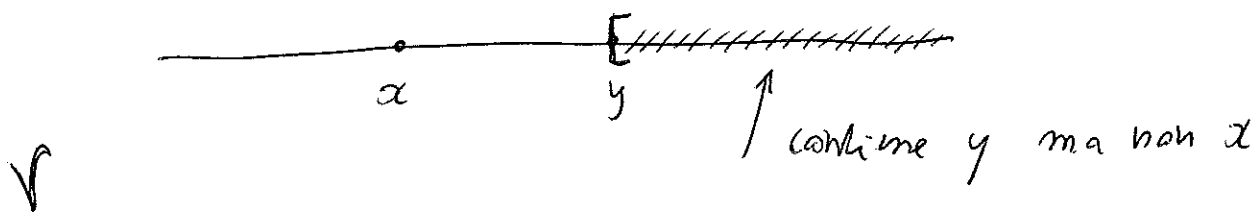
insiemi sup. chiusi: \emptyset, \mathbb{R}

• • • Dato $\alpha_0 \in \mathbb{R}$, $\uparrow \alpha_0 = \{ \alpha \geq \alpha_0 \}$



$$\Rightarrow A \text{ aperto} = \left(\begin{array}{l} \text{---} \\ x_0 \\ \text{---} \\ x_0 \end{array} \right.$$

T_0 : dati due punti hanno chiusure distinte oppure dati due punti distinti, esiste un aperto contenente uno dei due punti ma non l'altro. Per fissare le idee $x \leq y$



T_1 : dati due punti, ognuno dei due appartiene ad un aperto non contenente l'altro.



* T_1 Non è verificata per la top. di Alexandrov