



Introduzione eCos



Giovanni Perbellini



Agenda

- Introduzione eCos
- Toolchain
 - Download codice sorgente
 - Binutils
 - GCC/G++
 - Newlib
 - GDB/Insight
 - Compilazione toolchain
 - Selezione Target
- Compilazione eCos
 - Configtool (modalità grafica)
 - ecosconfig (modalità testuale)
- Compilazione ed esecuzione programmi
- Esercizi: Helloworld, Thread

Introduzione eCos (I)

- Sistema operativo embedded Real-Time (open source - GPL license)
 - <http://ecos.sourceforge.org>
- Progettato per dispositivi con dimensione della memoria di qualche centinaia di kilobyte
- Carica su una larga varietà di piattaforme HW: ARM, MIPS, PowerPC, etc.
- Il kernel fornisce thread scheduling, synchronization, timer e primitive di comunicazione

Introduzione eCos (II)

- Gestisce risorse HW
 - interrupts, exceptions, memory, caches
- Supporta una larga varietà di dispositivi
 - serial devices, ethernet controllers e memorie FLASH
- Contiene uno stack TCP/IP
- Hardware Abstraction Layer (HAL)
 - Nasconde le caratteristiche specifiche delle CPU e piattaforme (ARM, MIPS, Intel x86, PowerPc, etc.)

Download codice sorgente toolchain

- GNU binary utilities
 - Include il GNU assembler (as) e il GNU linker (ld)
- GNU compiler collection core
 - Il compilatore C (gcc)
- GNU compiler collection g++
 - Il compilatore C++ (g++)
- Newlib
 - La libreria C per sistemi embedded
- Insight or GDB
 - GNU debugger

Target

- Va specificata l'architettura target per cui si vuole compilare

ARCHITECTURE	TARGET
ARM (including StrongARM, XScale)	arm-elf
Intel x86	i386-elf
Matsushita AM3x	mn10300-elf
Motorola 68K/ColdFire	m68k-elf
MIPS32	mipsisa32-elf
NEC V850	v850-elf
NEC VR4300	mips64vr4300-elf
PowerPC	powerpc-eabi
Renesas H8/300H	h8300-elf
Renesas SuperH	sh-elf
Toshiba TX39	mips-tx39-elf
Toshiba TX49	mips-tx49-elf

Compilazione/Installazione binutils

- mkdir -p /tmp/user/work/binutils
- cd /tmp/user/work/binutils
- /tmp/user/src/binutils-2.13.1/configure
--target=powerpc-eabi
--prefix=/tmp/user/crosscomp
- make all
- make install

NewLib

- Insieme di librerie di supporto per dispositivi embedded
 - Funzioni matematiche
 - Funzioni per input/output
 - Funzioni per gestire le stringhe
 - ...
- mv newlib-1.11.0/newlib gcc-3.2.1
- mv newlib-1.11.0/libc gcc-3.2.1

Compilazione/Installazione GCC/G++

- PATH=/tmp/user/crosscomp/bin:\$PATH
export PATH
mkdir -p /tmp/user/work/gcc
cd /tmp/user/work/gcc
- /tmp/user/src/gcc-3.2.1/configure
--target=powerpc-eabi
--prefix=/tmp/user/crosscomp
--enable-languages=c,c++
--with-gnu-as --with-gnu-ld --with-newlib
--with-gxx-include-dir=/tmp/user/crosscomp/powerpc-eabi/include
- make all
- make install

Compilazione/Installazione GDB

- mkdir -p /tmp/user/work/gdb
cd /tmp/user/work/gdb
- /tmp/user/src/gdb-6.6/configure
--target=powerpc-eabi
--prefix=/tmp/user/crosscomp
--enable-sim-powerpc
--enable-sim-stdio
- make all
- make install

eCos Configuration tool (I)

- Composto da 5 finestre
 - Selezione del TARGET
 - Compilazione sorgenti
 - Linux/Windows version

Property	Value
Macro	CYGPKG_HAL
File	D:\temp\ecos\QA\untitled_build\include\pkgconf\hal.h
URL	redirect/the-ecos-hardware-abstraction-layer-hal.html
Value	current
Default	current
IncludeDir	cyg\hal
Doc	redirect/the-ecos-hardware-abstraction-layer-hal.html
Compile	library-libextras_a dummy.c
Make	-priority 250 <PREFIX>/lib/extras.o: <PREFIX>/lib/libextras.a
DefineProc	

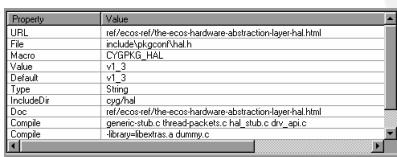
The eCos HAL packages provide a porting layer for higher-level parts of the system such as the kernel and the C library. Each installation should have HAL packages for one or more architectures, and for each architecture there may be one or more supported platforms. It is necessary to select one target architecture and one platform for that architecture. There are also a number of configuration options that are common to all HAL packages.

eCos Configuration tool (II)

- Configuration Window
 - Selezione dei moduli del sistema operativo
- Conflicts Window
 - Visualizza i conflitti della configurazione selezionata

Item	Conflict	Property
CYGSEM_HAL_STATIC_MMU_TABLES	Unresolved	Requires CYGSEM_HAL_INSTALL_MMU_TABLES

eCos Configuration tool (II)

- Output Window
 - Visualizza tutti i risultati della compilazione
- Properties Window
 - Visualizza le proprietà di un *item* selezionato nella *Configuration Window*

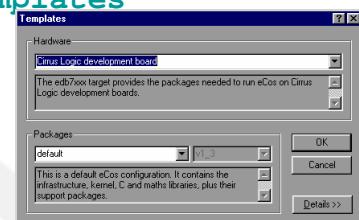
Property	Value
URL	ref/ecos-ref/the-ecos-hardware-abstraction-layer-hal.html
File	include\hal\cyonVal.h
Macro	CYGPKG_HAL
Value	v1_3
Default	v1_3
Type	String
IncludeDir	cyon.h
Doc	ref/ecos-ref/the-ecos-hardware-abstraction-layer-hal.html
Compile	generic-stub.c thread-packets.c hal_hub.c drv_spi.c
	-lraylibras.a dummy.c
- Short description Window
 - Visualizza una breve descrizione di un *item* selezionato nella *Configuration Window*

Compilazione eCos – configtool (I)

- Repository
 - La gerarchia di directory che contiene i sorgenti e altri file di supporto usati per costruire una configurazione eCos
 - Selezionare: **Build → Repository**
- Toolchain
 - Build tool (compiler, linker, etc.)
 - Selezionare: **Tool → Paths → Build Tools**
 - User tool (cat, ls, etc.)
 - Selezionare: **Build → Paths → User Tools**

Compilazione eCos – configtool (II)

- Templates
 - Permettere di scegliere per quale Hardware (Powerpc, ARM9, MIPS, etc.) generare una configurazione eCos
 - Selezionare: **Build → Templates**
 - Con questa operazione si possono generare alcuni conflitti
 - Risoluzione automatica



Compilazione eCos – configtool (III)

- Generazione di una configurazione eCos
 - Compilazione
 - Selezionare: **Build → Library**
 - I risultati della compilazione sono visualizzabili nella *Output Window*
 - Richiesta di salvataggio file di configurazione (*e.g. powerpc-default.ecc*)
 - In alternativa selezionare: **File → Save**

Compilazione eCos – configtool (IV)

- Generazione della configurazione eCos
 - Generazione della directory “build”
 - Contiene tutti i file generati: makefile, object files, file di dipendenze, etc.
 - e.g. **powerpc-default_build**
 - Generazione della directory “install”
 - Contiene tutti i file bisognosi per lo sviluppo di applicazioni (libreria libtarget.a e header files)
 - e.g. **powerpc-default_install**

Compilazione eCos – ecosconfig (I)

- Impostare le variabili di ambiente:
 - PATH

```
$ PATH=/usr/local/ecos/ecos-2.0/tools/bin:$PATH
$ export PATH
```
 - ECOS_REPOSITORY

```
$ ECOS_REPOSITORY=/usr/local/ecos/ecos-2.0/packages
$ export ECOS_REPOSITORY
```
- Creare la directory di lavoro dove installare eCos Synthetic Target

```
$ mkdir /tmp/user/ecos/work-powerpc
$ cd /tmp/user/ecos/work-powerpc
```

Compilazione eCos – ecosconfig (II)

- ecosconfig Help
 - `$ ecosconfig --help`
- Creazione di un nuovo target (e.g.: Power-pc)
 - `$ ecosconfig new <target>`
 - Per Power-pc Target `<target> = psim`
- Costruzione albero delle directory con sorgenti di eCos
 - `$ ecosconfig tree`
- Compilazione eCos
 - `$ make`

Compilazione applicazioni

- Compilazione (regola generale)
`$ TARGET-gcc -c -IINSTALL_DIR/include file.c`
`$ TARGET-gcc -o program file.o`
`-LINSTALL_DIR/lib`
`-Ttarget.ld -nostdlib`
- Esempio
`$ powerpc-eabi-gcc -c -IINSTALL_DIR/include -I.`
`-ffunction-sections -fdata-sections`
`-g -O2 file.c`
`$ powerpc-eabi-gcc -o program file.o -ffunction-`
`sections -fdata-sections -Wl,--gc-sections -g`
`-O2 -LINSTALL_DIR/lib -Ttarget.ld -nostdlib`

Esecuzione applicazioni

- Esecuzione
 - Run (**TARGET = powerpc-eabi**)
 - **TARGET-run program**
 - Debug (**TARGET = powerpc-eabi**)
 - **TARGET-gdb program**
 - **(gdb) target sim**
 - **(gdb) load**
 - **(gdb) break main**
 - **(gdb) run**
- Esecuzione con *console* simulata (utilizzo di PSIM)
 - **powerpc-eabi-run -o '/ibus/pal@0xf0001000/reg 0xf0001000 32` program**
 - Opzione per definire una porta di I/O nello spazio di memoria del simulatore usato da eCos per la console di output

Esercizi

- Helloworld
- Thread