

## Esercitazione IV: calcolo dei predittori.

Il modelli arx in esame appartengono alla seguente famiglia

$$y(k) + a_1 y(k-1) + a_2 y(k-2) = b_1 u(k-1) + b_2 u(k-2) + e(k)$$

In cui viene posto a zero  $a_2$  o  $b_2$ . Introducendo l'operatore di ritardo  $q$  si ricava che

$$[1 + a_1 q^{-1} + a_2 q^{-2}]y(k) = [b_1 q^{-1} + b_2 q^{-2}]u(k) + e(k)$$

Da cui

$$y(k) = G(q)u(k) + H(q)e(k)$$

dove

$$H(q) = \frac{1}{A(q)} \quad G(q) = \frac{B(q)}{A(q)}$$

Da cui il predittore risulta essere

$$\begin{aligned} \hat{y}(k|k-1) &= H^{-1}(q)G(q)u(k) + [1 - H^{-1}(q)]y(k) = A(q) \frac{B(q)}{A(q)} u(k) + [1 - A(q)]y(k) = \\ &= b_1 q^{-1} u(k) + b_2 q^{-2} u(k) - a_1 q^{-1} y(k) - a_2 q^{-2} y(k) \\ &= b_1 u(k-1) + b_2 u(k-2) - a_1 y(k-1) - a_2 y(k-2) \end{aligned}$$

A titolo di confronto si riporta il calcolo del predittore ottimo per il modello vero

$$y(k) = a^* y(k-1) + b^* u(k-1) + e(k) + c^* e(k-1)$$

Che rientra nella famiglia generale introducendo i polinomi  $A(q) = 1 - a^* q^{-1}$ ,  $B(q) = b^* q^{-1}$  e  $C(q) = 1 + c^* q^{-1}$ . Pertanto il modello vero risulta essere:

$$y(k) = G(q)u(k) + H(q)e(k)$$

dove

$$H(q) = \frac{C(q)}{A(q)} \quad G(q) = \frac{B(q)}{A(q)}$$

Al modello descritto corrisponde il seguente predittore ottimo

$$\hat{y}^*(k|k-1) = H^{-1}(q)G(q)u(k) + [1 - H^{-1}(q)]y(k) = \frac{A(q)B(q)}{C(q)A(q)} u(k) + \left[1 - \frac{A(q)}{C(q)}\right] y(k)$$

Da cui

$$\begin{aligned} C(q)\hat{y}^*(k|k-1) &= B(q)u(k) + (C(q) - A(q))y(k) \\ \hat{y}^*(k|k-1) - c^*\hat{y}^*(k-1|k-2) &= b^*u(k-1) + (a^* + c^*)y(k-1) \\ \hat{y}^*(k|k-1) &= b^*u(k-1) + (a^* + c^*)y(k-1) + c^*\hat{y}^*(k-1|k-2) \end{aligned}$$

Nell'equazione precedente risulta ovvia la non linearità nei parametri (infatti la predizione passata rientra nella predizione futura), pertanto una parte dell'errore non dovrebbe essere spiegabile.